

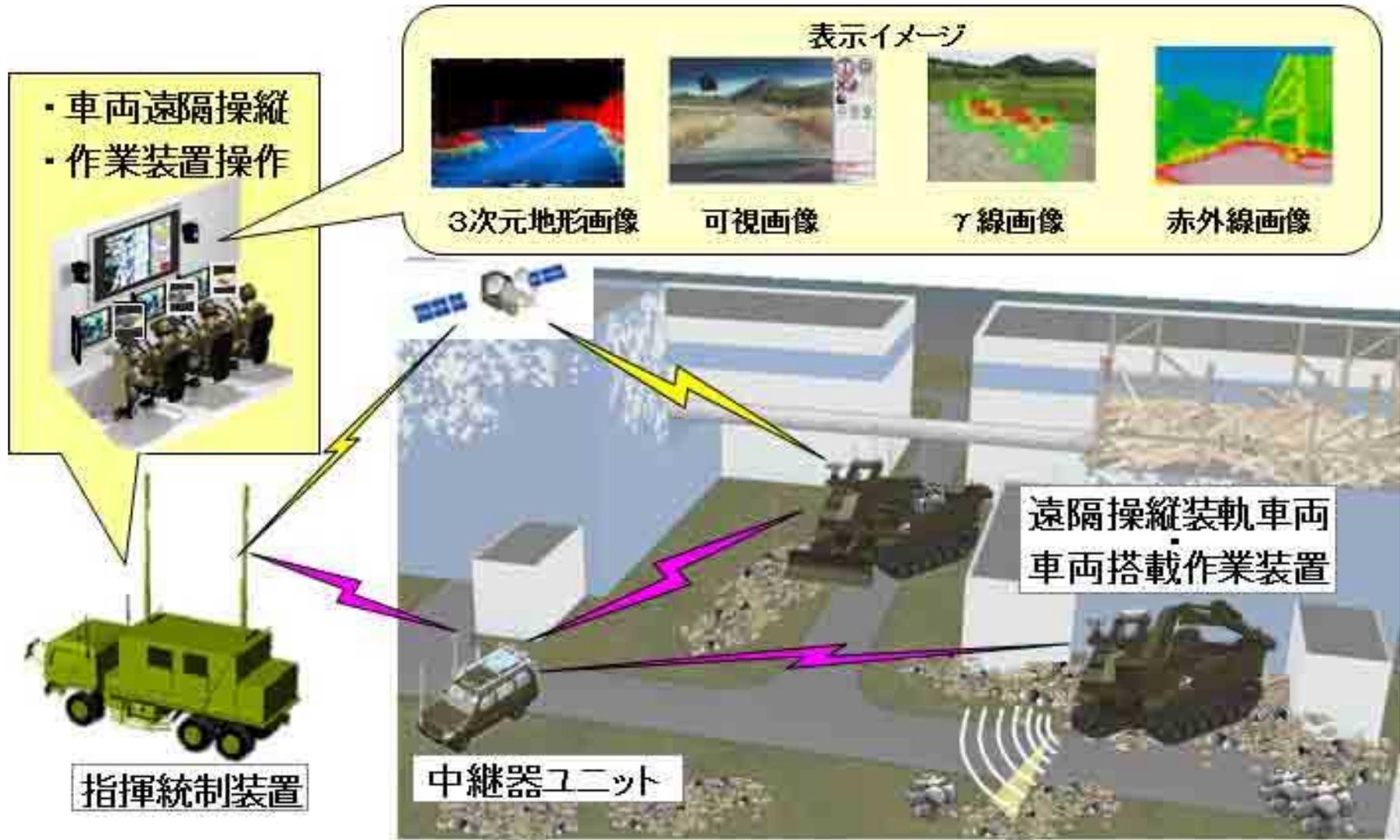
- (3) 運用構想等
別紙第1参照
- (4) 研究試作の概要
別紙第2参照
- (5) 研究試作(その2)の成果の一例
別紙第3参照

5 評価の概要

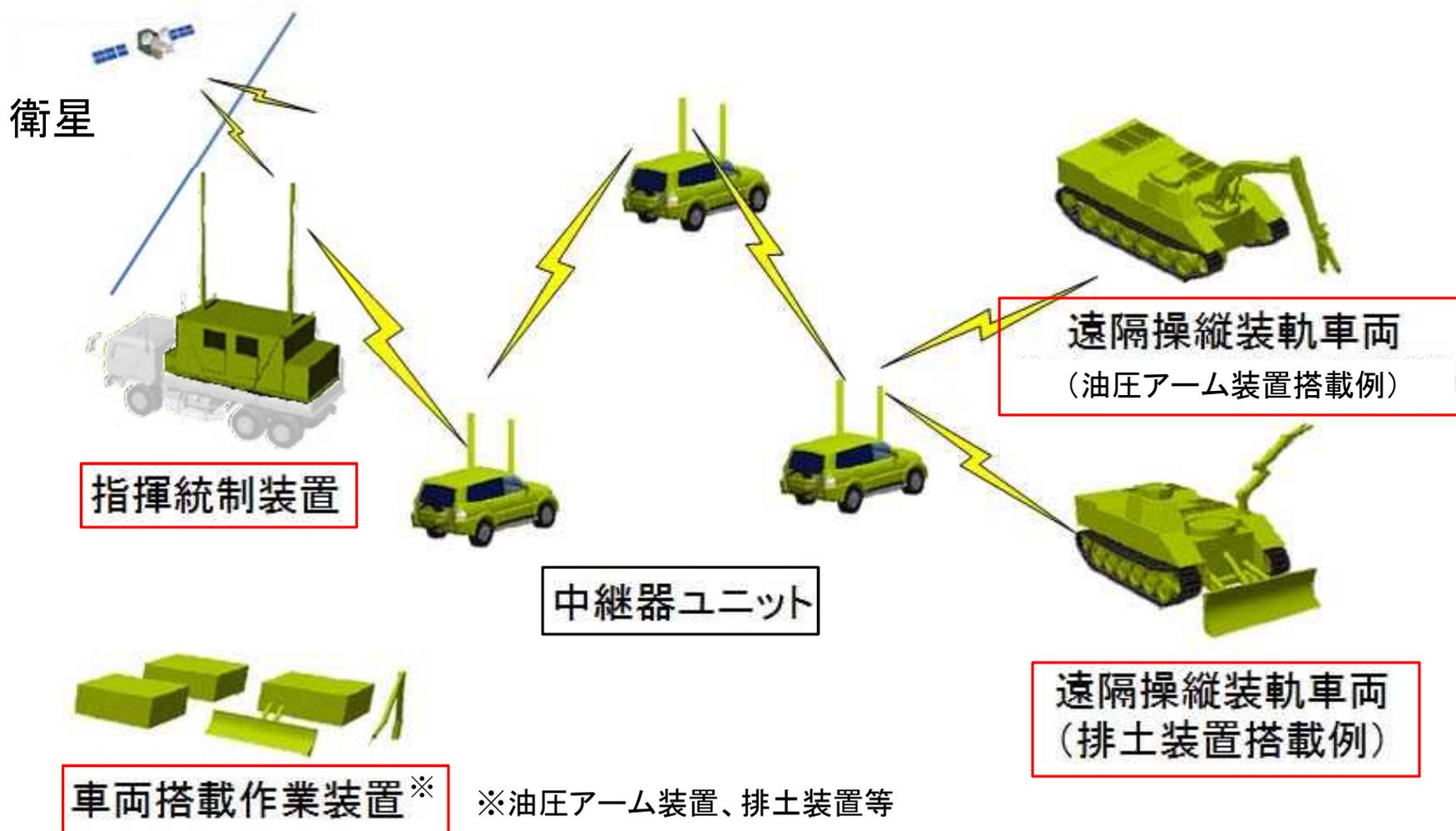
- (1) 議論・質疑が集まったところ
 - 1. 実環境での運用について
 - 2. 装軌車両の遠隔操縦での操用性について
 - 3. CBRN 対応能力について
- (2) 頂いたコメント、提言等
 - 1. 災害現場を模擬した条件下で、通信性能、作業性能等を確認するとともに、ユーザーの意見を聴取し、より運用に即したシステムになるよう反映されたい。
 - 2. 装軌車両の遠隔操縦においても、将来的には自律度を段階的に設定可能とする等、操用性の向上をはかるように考慮されたい。
 - 3. CBRN対応能力は、特に放射線環境において十分に考慮されており、目的に合致した研究が進められているものと認められる。
- (3) 要処置・検討事項
特になし
- (4) まとめ
研究は順調に進捗しており、十分良好な成果が挙げられている。
今後、実運用を想定した災害模擬現場での有効性の検証を過不足なく実施するとともに、ユーザーの意見を反映して操用性の向上をはかり、有用なシステムとなることを期待する。

運用構想等

CBRN汚染環境下での作業



研究試作の概要



□ : 研究試作(その1)の構成品

□ : 研究試作(その2)の構成品

研究試作(その2)の成果の一例

○作業画面構成例

The screenshot shows a complex operation interface for a construction machine. It features several key components:

- 操縦画像 (Operator Image):** A large central video feed showing the machine's perspective.
- シフト表示 (Shift Display):** A small window in the top left showing gear selection options.
- 通信状態表示 (Communication Status Display):** A small window in the top center showing network or communication data.
- 車両姿勢表示※ (Vehicle Posture Display):** A gauge in the top right showing the machine's tilt or roll angle.
- 方位表示 (Direction Display):** A compass-like gauge below the posture display.
- 照明点灯表示 (Lighting Indicator):** A gauge showing the status of work lights.
- 燃料残量 (Fuel Remaining):** A gauge showing the current fuel level.
- パーキングブレーキ表示 (Parking Brake Display):** A status indicator for the parking brake.
- 速度表示 (Speed Display):** A gauge showing the machine's current speed.
- エラー表示 (Error Display):** A section for displaying any system errors.
- エンジン回転数表示 (Engine RPM Display):** A gauge showing the engine's revolutions per minute.
- 予測表示 (Prediction Display):** A red dashed line on the main video feed indicating a predicted path or target.
- 記録静止画 (Record Still Image):** A smaller video feed at the bottom center showing a recorded still image.

記録静止画
(操縦画像は表示できない)

※車両転倒防止のための傾斜警告
表示機能有り