

CBRN対応遠隔操縦作業車両システムの研究

陸上装備研究所 システム研究部
戦闘車両システム研究室
防衛技官 成瀬正啓

1. 研究の概要

1. 研究目的

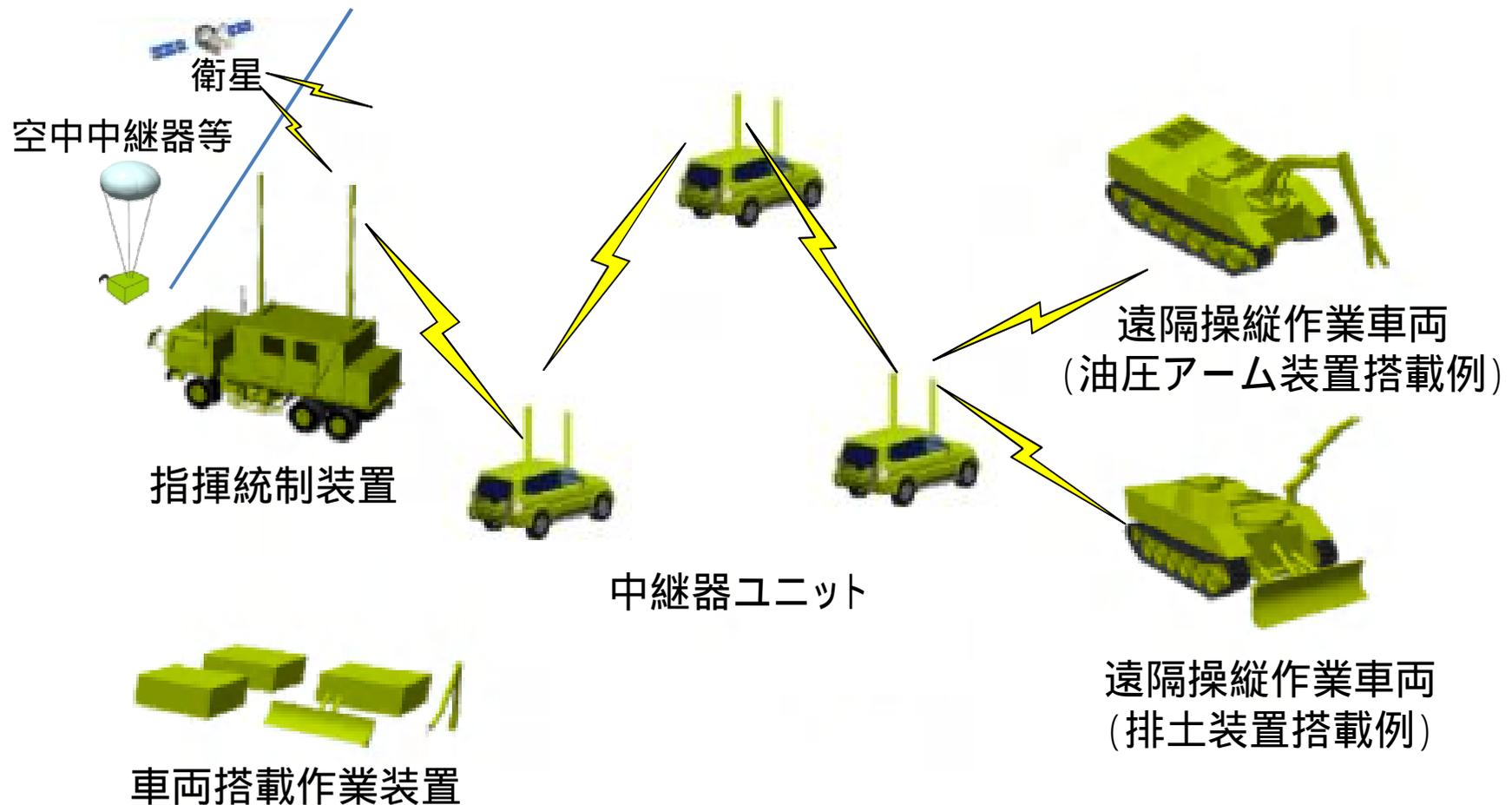
本事業は、東日本大震災を契機に放射線等による大規模災害時に人では困難な現場作業を安全かつ速やかに実施するための遠隔操縦作業車両の研究であり、汚染地域等に遠方から投入し、現場に迅速に到達してガレキ撤去、通路啓開等の施設作業、初動対応に必要な各種の情報収集が実施可能なC B R N対応遠隔操縦作業車両システムについての研究を実施する。

2. 運用構想例



- ・ C B R N 汚染災害における初動対応として通路啓開・情報収集を行う
- ・ 汚染地域内の無人作業車両を遠く離れた非汚染地域から遠隔操縦 (離隔距離最大約 20 km を目指す)

3. システム構成案 (全体システム)



詳細はポスター発表にて